

Apresentação dos SEMINÁRIOS DE INOVAÇÃO EM COMPUTAÇÃO**Data da Apresentação: 29 de novembro de 2024 – Presencial - Sala F212****Chair: Janine Kniess**

<i>Horário</i>	<i>Título do Seminário</i>	<i>Professor orientador</i>	<i>Aluno</i>
9h	Otimizando o gerenciamento de energia em micro redes com algoritmos de machine learning	Janine Kniess	Leonardo Cardoso Santos
9h40	Uma metodologia para planejar infraestruturas Edge-Cloud Continuum privadas gerenciadas com Kubernetes	Guilherme Piegas Koslovski	Leonardo Valerio Anástacio
10h20	Recuperação de Séries Temporais Parcialmente Deterioradas utilizando Machine Learning e Métodos Estatísticos	Rafael Stubs Parpinelli	Draylon Vieira Lopes

Data da Apresentação: 09 de dezembro de 2024 – Presencial - Sala F212**Chair: Avanilde Kemczinski**

<i>Horário</i>	<i>Título do Seminário</i>	<i>Professor orientador</i>	<i>Aluno</i>
09h	Uso de People Analytics na avaliação por pares de competências dos colaboradores no contexto empresarial	Avanilde Kemczinski	André Zanette
09h40	O Uso de Sistemas Tutores Inteligentes Educacionais Colaborativos no suporte ao processo ensino-aprendizagem: um mapeamento sistemático da literatura	Avanilde Kemczinski	Ramon Algaranhar Pereira
10h20	Uso de classificador CNN para identificação de anomalias em bobinas metálicas	André Tavares da Silva	Giardini Formanski Lazzarin
11h	Gestão de Atualizações de Segurança: Desafios e Oportunidades	Rafael Rodrigues Obelheiro	Janderson Barbosa da Silva

Chair: Yuri Kaszubowski Lopes

<i>Horário</i>	<i>Título do Seminário</i>	<i>Professor orientador</i>	<i>Aluno</i>
13h30	Construção de um dispositivo para a medição craniana em bebês com assimetria craniana	Yuri Kaszubowski Lopes	Grasiela da Silva Ferreira
14h10	Um Modelo Preditivo para Detecção de Falhas em Estampagem de Chapas Metálicas para Indústria Automotiva	Yuri Kaszubowski Lopes	Miraceli Bonjardim Waldemar
14h50	Desenvolvimento de uma Plataforma de Robótica Móvel em Miniatura para Ensino e Pesquisa	Yuri Kaszubowski Lopes	Laurindo Vilonga Dumba
15h30	Algoritmos de Controle para Enxames de Robôs: Modelagem e Implementação de Comportamentos Coletivos	Roberto Silvio Ubertino Rosso Jr	Maria Eduarda Silva de Macedo